

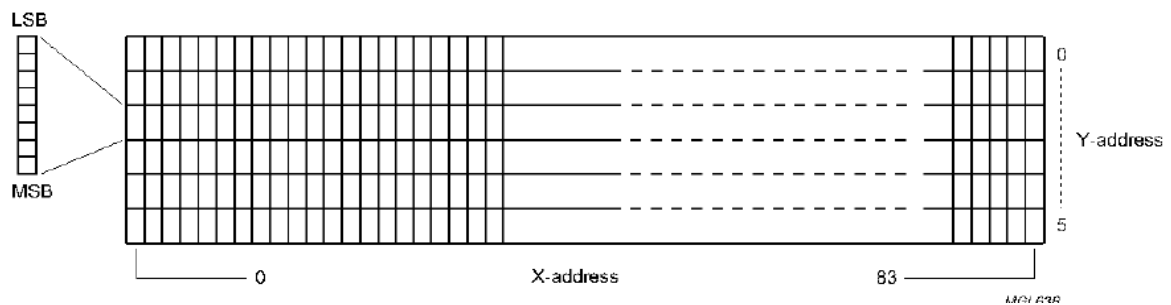
תצוגת גביש נוזלי 5110

א. מאפיינים

- ב. 48 שורות על 84 עמודות של נקודות (פיקסלים).
- ג. ממשק טורי עם תקשורת מקסימלית של 4 מגה ביט בשנייה (תקשורת SPI).
- ד. בקר פנימי PCD8544
- ה. תאורת רקע של לד
- ו. מתח הפעלה מ 2.7 עד 5 וולט
- ז. תצרוכת הספק נמוכה . מתאים לפעולה עם סוללה.
- ח. תומך בכניסות CMOS .
- ט. טמפרטורת פעולה -25 עד 70 מעלות צלסיוס.

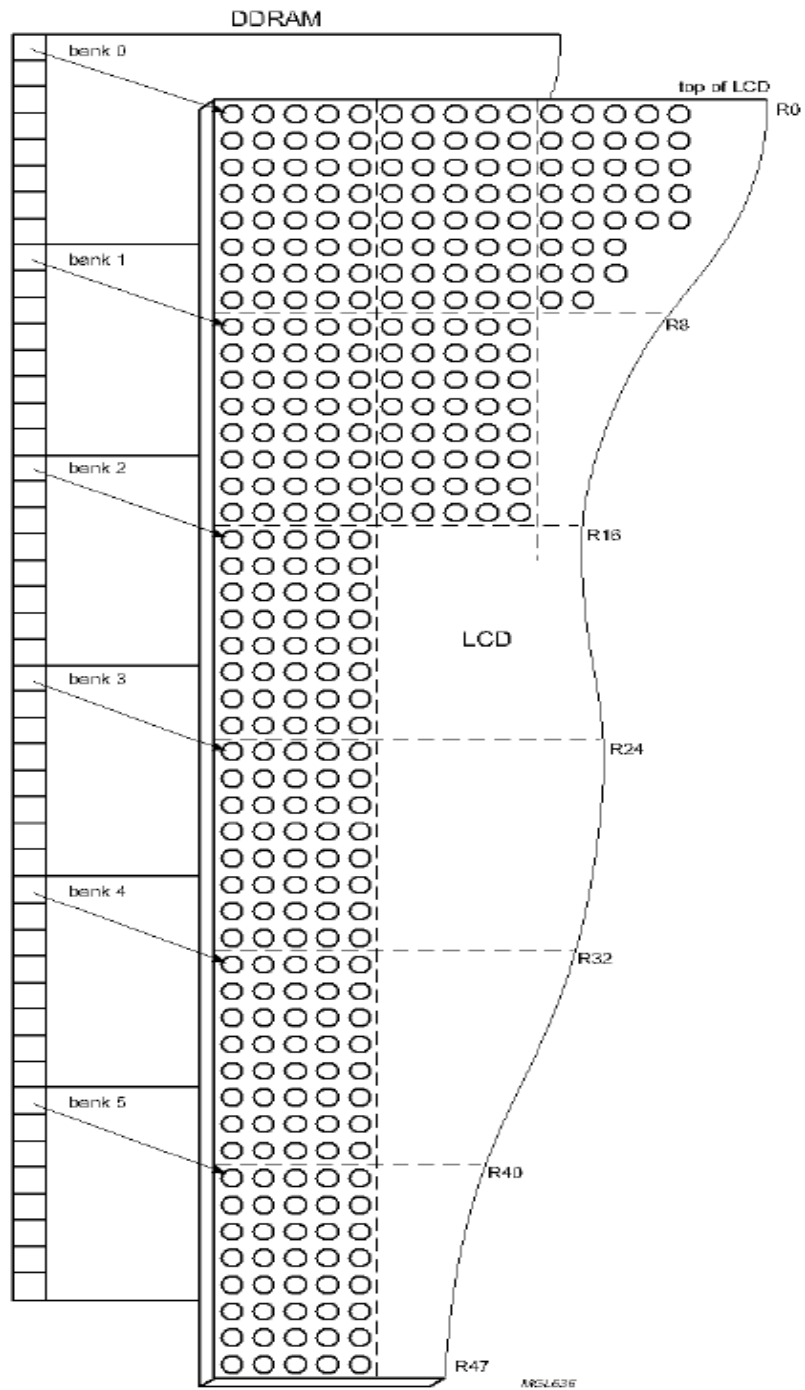
ב. מיעון כתובות

ארגון הכתובות בזיכרון ה DDRAM הוא מטריצה של 6 שורות (כתובות Y מכתובת Y של 0 עד כתובת Y של 5 ו 84 עמודות מ $x=0$ ועד $x=83$. בציר Y יש 6 בנקים כל בנק של 8 ביט . באיור 1 מתוארים 6 הבנקים של ציר Y .



איור 1 : 6 הבנקים של ציר Y

באיור 2 ניתן לראות את מבנה השורות והעמודות של הזיכרון.

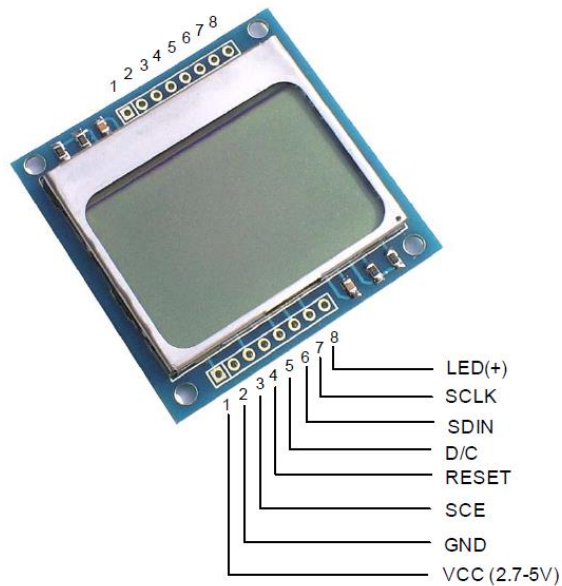


איור 2 : מבנה השורות והעמודות של הזיכרון

ניתן לכתוב נתונים לכתובות הזיכרון DDRAM ברציפות וערכי X ו Y יקודמו אוטומטית . במקרה כזה ישנן 2 שיטות לקבוע את פורמט הפעולה של הכתובת. הראשונה אופן מיעון אנכי $V=1$ שבו נוסף 1 בכתובת ה Y כל פעם (ציור . 3) אופן שני הוא מיעון אופקי שבו נוסף 1 כל פעם לכתובת ה (X ציור . 4)

ג. חיבור ובקרה של התצוגה

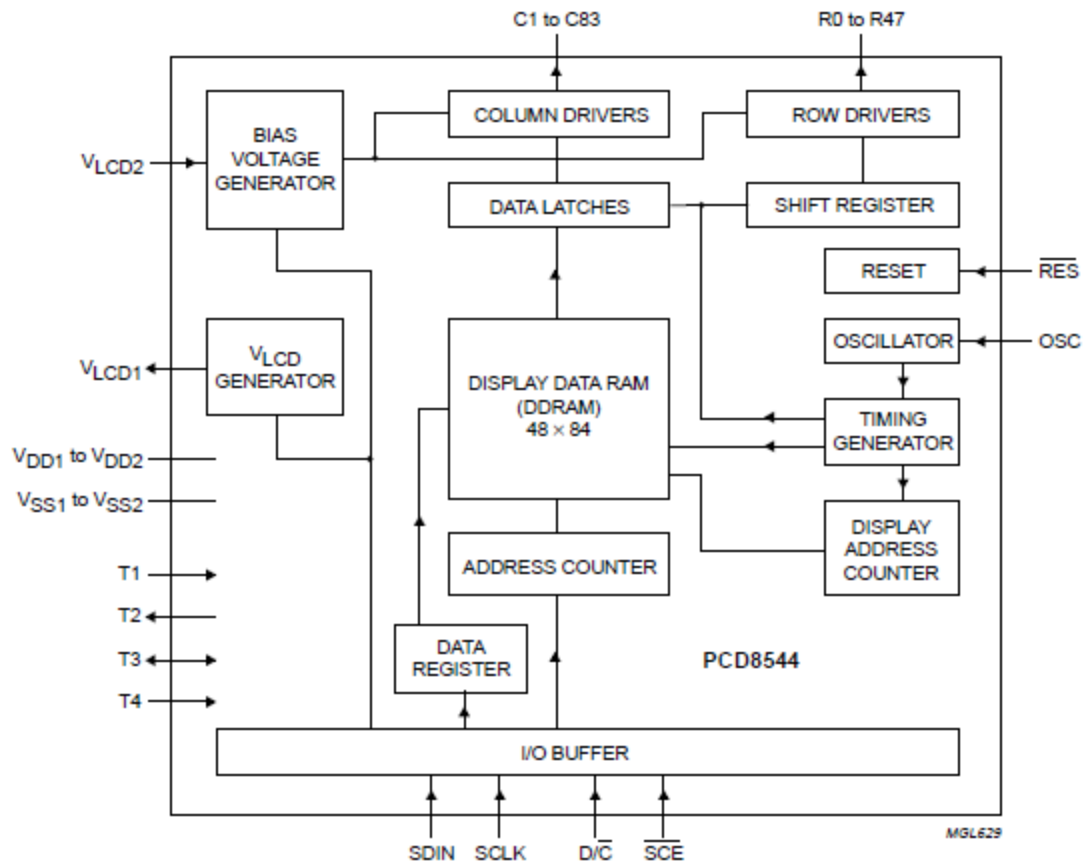
באיור 3 רואים את התצוגה ומיקום ההדקים שלה.



איור 3 : התצוגה וההדקים

1. - Vcc מתח ספק מ 2.7 עד 5 וולט .
2. - GND הדק האדמה.
3. - Chip Select - SCE בחירת הרכיב . (פעיל בנמוך) . מתאים ל SS של תקשורת SPI .
4. - RESET - אות האיפוס של הרכיב
5. - D/C האם שולחים פקודה (0) או נתון. (1)
6. - Serial Data In - SDIN - כניסת נתון טורית . מתאים להדק ה MOSI בתקשורת SPI .
7. - Serial Clock - SCLK שעות טורי . פולסי השעות הטורי המסנכרן את הנתון הטורי לתוך הרכיב. מתאים להדק SCLK בתקשורת SPI .
8. - LED הדק להפעלת תאורה אחורית

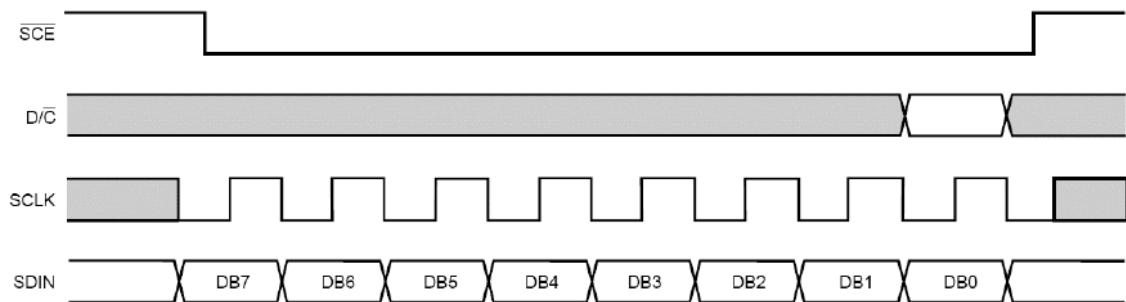
ד. מבנה פנימי של בקר התצוגה PCD8544



איור 4 : מבנה פנימי של הבקר PCD8544

ה. שידור טורי של פקודה/נתון

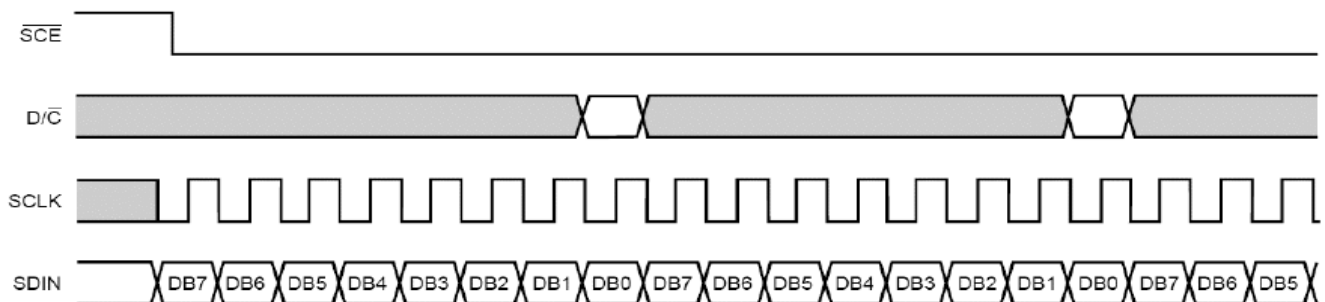
באיור 5 מתואר שידור טורי של פקודה / נתון בתקשורת טורית SPI.



איור 5 : שידור של בייט בתקשורת טורית

- 1.ה השידור מתחיל תמיד עם הורדת הדק \overline{SCE} ל 0. (מקביל ל SS בתקשורת SPI).
- 2.ה אם שולחים פקודה אז שמים בהדק C/D 0 ואם שולחים נתון שמים בהדק 1.
- 3.ה לאחר מכן שמים את ביט ה MSB על הקו SDIN (מקביל לקו MOSI ב SPI).
- 4.ה מעלים את הדק ה SCLK ל 1 ואז הנתון מסונכרן אל הרכיב.
- 5.ה כך ממשיכים את הביטים אחד אחרי השני כאשר בכל עליית שעון הביט מסונכרן לתוך הרכיב.
- 6.ה בסיום הכנסת ביט ה LSB מעלים את הדק \overline{SCE} ל 1 והנתון ננעל ברכיב.

כאשר רוצים לשדר בייט אחרי בייט אין צורך להעלות את הדק ה \overline{SCE} אחרי כל בייט אלא רק בסיום השידור של כל הבייטים. הדבר מתואר באיור 6.



איור 6 : שידור של מספר בייטים

1. סט הפקודות

בטבלה 1 רואים את סט הפקודות של התצוגה

INSTRUCTION	D/C	COMMAND BYTE								DESCRIPTION	
		DB7	DB6	DB5	DB4	DB3	DB2	DB1	DB0		
(H = 0 or 1)											
NOP	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	no operation
Function set	0	0	0	1	0	0	PD	V	H		power down control; entry mode; extended instruction set control (H)
Write data	1	D ₇	D ₆	D ₅	D ₄	D ₃	D ₂	D ₁	D ₀		writes data to display RAM
(H = 0)											
Reserved	0	0	0	0	0	0	1	X	X		do not use
Display control	0	0	0	0	0	1	D	0	E		sets display configuration
Reserved	0	0	0	0	1	X	X	X	X		do not use
Set Y address of RAM	0	0	1	0	0	0	Y ₂	Y ₁	Y ₀		sets Y-address of RAM; 0 ≤ Y ≤ 5
Set X address of RAM	0	1	X ₆	X ₅	X ₄	X ₃	X ₂	X ₁	X ₀		sets X-address part of RAM; 0 ≤ X ≤ 83
(H = 1)											
Reserved	0	0	0	0	0	0	0	0	1		do not use
	0	0	0	0	0	0	0	1	X		do not use
Temperature control	0	0	0	0	0	0	1	TC ₁	TC ₀		set Temperature Coefficient (TC _x)
Reserved	0	0	0	0	0	1	X	X	X		do not use
Bias system	0	0	0	0	1	0	BS ₂	BS ₁	BS ₀		set Bias System (BS _x)
Reserved	0	0	1	X	X	X	X	X	X		do not use
Set V _{OP}	0	1	V _{OP6}	V _{OP5}	V _{OP4}	V _{OP3}	V _{OP2}	V _{OP1}	V _{OP0}		write V _{OP} to register

בטבלה 2 יש הסברים עבור טבלה 1

BIT	0	1
PD	chip is active	chip is in Power-down mode
V	horizontal addressing	vertical addressing
H	use basic instruction set	use extended instruction set
D and E	display blank normal mode all display segments on inverse video mode	
TC ₁ and TC ₀	V _{LCD} temperature coefficient 0 V _{LCD} temperature coefficient 1 V _{LCD} temperature coefficient 2 V _{LCD} temperature coefficient 3	

טבלה 2 : הסבר לטבלה 1

ז. פונקציות של התצוגה

לתצוגה יש ספרייה הנקראת ADAFRUIT_PCD8544. הספרייה נכתבה על ידי Limor Fried/Ladyada עבור Adafruit Industries.

<https://github.com/adafruit/Adafruit-PCD8544-Nokia-5110-LCD-library>

ספרייה נוספת היא מהאתר <http://playground.arduino.cc/Code/PCD8544>

נזכיר חלק מהפונקציות של הספרייה:

```
begin(uint8_t contrast, uint8_t bias);
```

הפונקציה מאתחלת את התצוגה. וקובעת את הקונטרסט והממתח. היא מזמנת 4 פונקציות:

```
SPI.begin();
```

אתחול הדקי תקשורת ה SPI

```
SPI.setClockDivider(PCD8544_SPI_CLOCK_DIV);
```

קביעת קצב התקשורת של SPI

```
SPI.setDataMode(SPI_MODE0);
```

קביעת אופן 0 של התקשורת.

```
SPI.setBitOrder(MSBFIRST);
```

קובעים שהשידור מהביט הגבוה אל הנמוך (בדרך כלל בתקשורת SPI הוא מהנמוך אל הגבוה).

```
clearDisplay(void)
```

ניקוי התצוגה - ניקוי ה DDRAM .

```
setContrast(uint8_t val);
```

`setCursor(x , y);`

הבאת הסמן למקום הרצוי.

`drawPixel(int16_t x, int16_t y, uint16_t color)`

ציור נקודה(פיקסל) במיקום X ו Y בצבע רצוי.

`data(uint8_t c);`

כתיבת נתון לתצוגה

`command(uint8_t c);`

כתיבת פקודה לתצוגה

`display();`

מציגה את מה שיש ב DDRAM במסך. כאשר מדפיסים לתצוגה מחרוזת או כל דבר אחר זה נכתב ב DDRAM ורק עם הפונקציה display זה יוצג בתצוגה !!

`print(" string ");`

מדפיסה את המחרוזת שבין הגרשיים בתצוגה

`print(משתנה);`

מדפיסה את הערך של המשתנה בתצוגה

`drawLine(uint16_t x1,uint16_t y1 , uint16_t x2,uint16_t y2, uint16_t color);`

ציור של קו בין נקודות x1 y1 לנקודות x2 y2 בצבע הרצוי .

<https://github.com/adafruit/Adafruit-PCD8544-Nokia-5110-LCD-library>

371 lines (298 sloc) 10.5 KB

```
/*  
This is a library for our Monochrome Nokia 5110 LCD Displays  
  
Pick one up today in the adafruit shop!  
  
-----> http://www.adafruit.com/products/338  
  
These displays use SPI to communicate, 4 or 5 pins are required to  
interface  
  
Adafruit invests time and resources providing this open source code,  
please support Adafruit and open-source hardware by purchasing  
products from Adafruit!  
  
Written by Limor Fried/Ladyada for Adafruit Industries.  
  
BSD license, check license.txt for more information  
  
All text above, and the splash screen below must be included in any redistribution  
*/  
  
//#include <Wire.h>  
  
#include <avr/pgmspace.h>  
  
#if defined(ARDUINO) && ARDUINO >= 100  
    #include "Arduino.h"  
#else  
    #include "WProgram.h"  
#endif  
  
#ifdef __AVR__  
    #include <util/delay.h>
```

```
#endif

#ifndef _BV
    #define _BV(x) (1 << (x))
#endif

#include <stdlib.h>

#include <Adafruit_GFX.h>

#include "Adafruit_PCD8544.h"

#ifndef _BV
    #define _BV(bit) (1<<(bit))
#endif

// the memory buffer for the LCD
uint8_t pcd8544_buffer[LCDWIDTH * LCDHEIGHT / 8] = {
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00, 0x00,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00, 0x00,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0xC0, 0xE0, 0xF0, 0xF8, 0xFC, 0xFC, 0xFE, 0xFF,
    0xFC, 0xE0,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00, 0x00,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00, 0x00,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00, 0x00,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8,
    0xF8, 0xF8,
    0xF8, 0xF0, 0xF0, 0xE0, 0xE0, 0xC0, 0x80, 0xC0, 0xFC, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0x7F,
    0x3F, 0x7F,
    0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00, 0x00,
    0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
    0x00,
```

0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x0F, 0x1F, 0x3F, 0x7F,
0xFF, 0xFF,
0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xE7, 0xC7, 0xC7, 0x87, 0x8F, 0x9F, 0x9F, 0xFF,
0xFF, 0xFF,
0xC1, 0xC0, 0xE0, 0xFC, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFC, 0xFC, 0xFC, 0xFC, 0xFE,
0xFE, 0xFE,
0xFC, 0xFC, 0xF8, 0xF8, 0xF0, 0xE0, 0xC0, 0xC0, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x80, 0xC0, 0xE0, 0xF1, 0xFB, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0x7F, 0x1F, 0x0F,
0x0F, 0x87,
0xE7, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0x1F, 0x1F, 0x3F, 0xF9, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8, 0xF8,
0xFD, 0xFF,
0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0x7F, 0x3F, 0x0F, 0x07, 0x01, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0xF0, 0xFE, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF,
0xFF, 0xFE,
0x7E, 0x3F, 0x3F, 0x0F, 0x1F, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFC, 0xF0, 0xE0, 0xF1, 0xFF, 0xFF,
0xFF, 0xFF,
0xFF, 0xFC, 0xF0, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x01, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,

```
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x03, 0x03, 0x03, 0x03, 0x03, 0x03, 0x03,
0x03, 0x01,
0x01, 0x01, 0x01, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x03, 0x0F, 0x1F, 0x3F,
0x7F, 0x7F,
0xFF, 0xFF, 0xFF, 0xFF, 0x7F, 0x7F, 0x1F, 0x03, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
0x00, 0x00,
0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00,
};

// reduces how much is refreshed, which speeds it up!

// originally derived from Steve Evans/JCW's mod but cleaned up and
// optimized

#define enablePartialUpdate

#ifdef enablePartialUpdate
static uint8_t xUpdateMin, xUpdateMax, yUpdateMin, yUpdateMax;
#endif

static void updateBoundingBox(uint8_t xmin, uint8_t ymin, uint8_t xmax, uint8_t
ymax) {
#ifdef enablePartialUpdate
    if (xmin < xUpdateMin) xUpdateMin = xmin;
    if (xmax > xUpdateMax) xUpdateMax = xmax;
    if (ymin < yUpdateMin) yUpdateMin = ymin;
    if (ymax > yUpdateMax) yUpdateMax = ymax;
#endif
}

Adafruit_PCD8544::Adafruit_PCD8544(int8_t SCLK, int8_t DIN, int8_t DC,
    int8_t CS, int8_t RST) : Adafruit_GFX(LCDWIDTH, LCDHEIGHT) {
```

```
    _din = DIN;

    _sclk = SCLK;

    _dc = DC;

    _rst = RST;

    _cs = CS;
}

Adafruit_PCD8544::Adafruit_PCD8544(int8_t SCLK, int8_t DIN, int8_t DC,
    int8_t RST) : Adafruit_GFX(LCDWIDTH, LCDHEIGHT) {

    _din = DIN;

    _sclk = SCLK;

    _dc = DC;

    _rst = RST;

    _cs = -1;
}

Adafruit_PCD8544::Adafruit_PCD8544(int8_t DC, int8_t CS, int8_t RST):
    Adafruit_GFX(LCDWIDTH, LCDHEIGHT) {

    // -1 for din and sclk specify using hardware SPI

    _din = -1;

    _sclk = -1;

    _dc = DC;

    _rst = RST;

    _cs = CS;
}

// the most basic function, set a single pixel

void Adafruit_PCD8544::drawPixel(int16_t x, int16_t y, uint16_t color) {

    if ((x < 0) || (x >= _width) || (y < 0) || (y >= _height))

        return;
}
```

```
int16_t t;

switch(rotation){

    case 1:

        t = x;

        x = y;

        y = LCDHEIGHT - 1 - t;

        break;

    case 2:

        x = LCDWIDTH - 1 - x;

        y = LCDHEIGHT - 1 - y;

        break;

    case 3:

        t = x;

        x = LCDWIDTH - 1 - y;

        y = t;

        break;

}

if ((x < 0) || (x >= LCDWIDTH) || (y < 0) || (y >= LCDHEIGHT))

    return;

// x is which column

if (color)

    pcd8544_buffer[x+ (y/8)*LCDWIDTH] |= _BV(y%8);

else

    pcd8544_buffer[x+ (y/8)*LCDWIDTH] &= ~_BV(y%8);

updateBoundingBox(x,y,x,y);

}

// the most basic function, get a single pixel
```

```
uint8_t Adafruit_PCD8544::getPixel(int8_t x, int8_t y) {  
  
    if ((x < 0) || (x >= LCDWIDTH) || (y < 0) || (y >= LCDHEIGHT))  
  
        return 0;  
  
    return (pcd8544_buffer[x+ (y/8)*LCDWIDTH] >> (y%8)) & 0x1;  
  
}  
  
void Adafruit_PCD8544::begin(uint8_t contrast, uint8_t bias) {  
  
    if (isHardwareSPI()) {  
  
        // Setup hardware SPI.  
  
        SPI.begin();  
  
        SPI.setClockDivider(PCD8544_SPI_CLOCK_DIV);  
  
        SPI.setDataMode(SPI_MODE0);  
  
        SPI.setBitOrder(MSBFIRST);  
  
    }  
  
    else {  
  
        // Setup software SPI.  
  
        // Set software SPI specific pin outputs.  
  
        pinMode(_din, OUTPUT);  
  
        pinMode(_sclk, OUTPUT);  
  
        // Set software SPI ports and masks.  
  
        clkport      = portOutputRegister(digitalPinToPort(_sclk));  
  
        clkpinmask   = digitalPinToBitMask(_sclk);  
  
        mosiport     = portOutputRegister(digitalPinToPort(_din));  
  
        mosipinmask  = digitalPinToBitMask(_din);  
  
    }  
  
    // Set common pin outputs.  
  
    pinMode(_dc, OUTPUT);  
  
    if (_rst > 0)
```

```
    pinMode(_rst, OUTPUT);

if (_cs > 0)

    pinMode(_cs, OUTPUT);

// toggle RST low to reset

if (_rst > 0) {

    digitalWrite(_rst, LOW);

    delay(500);

    digitalWrite(_rst, HIGH);

}

// get into the EXTENDED mode!

command(PCD8544_FUNCTIONSET | PCD8544_EXTENDEDINSTRUCTION );

// LCD bias select (4 is optimal?)

command(PCD8544_SETBIAS | bias);

// set VOP

if (contrast > 0x7f)

    contrast = 0x7f;

command( PCD8544_SETVOP | contrast); // Experimentally determined

// normal mode

command(PCD8544_FUNCTIONSET);

// Set display to Normal

command(PCD8544_DISPLAYCONTROL | PCD8544_DISPLAYNORMAL);

// initial display line

// set page address

// set column address

// write display data

// set up a bounding box for screen updates

updateBoundingBox(0, 0, LCDWIDTH-1, LCDHEIGHT-1);
```



```
// Push out pcd8544_buffer to the Display (will show the AFI logo)

display();

}

inline void Adafruit_PCD8544::spiWrite(uint8_t d) {

    if (isHardwareSPI()) {

        // Hardware SPI write.

        SPI.transfer(d);

    }

    else {

        // Software SPI write with bit banging.

        for(uint8_t bit = 0x80; bit; bit >>= 1) {

            *clkport &= ~clkpinmask;

            if(d & bit) *mosiport |=  mosipinmask;

            else      *mosiport &= ~mosipinmask;

            *clkport |=  clkpinmask;

        }

    }

}

bool Adafruit_PCD8544::isHardwareSPI() {

    return (_din == -1 && _sclk == -1);

}

void Adafruit_PCD8544::command(uint8_t c) {

    digitalWrite(_dc, LOW);

    if (_cs > 0)

        digitalWrite(_cs, LOW);

    spiWrite(c);

    if (_cs > 0)
```

```
        digitalWrite(_cs, HIGH);
    }

    void Adafruit_PCD8544::data(uint8_t c) {

        digitalWrite(_dc, HIGH);

        if (_cs > 0)

            digitalWrite(_cs, LOW);

        spiWrite(c);

        if (_cs > 0)

            digitalWrite(_cs, HIGH);
    }

    void Adafruit_PCD8544::setContrast(uint8_t val) {

        if (val > 0x7f) {

            val = 0x7f;

        }

        command(PCD8544_FUNCTIONSET | PCD8544_EXTENDEDINSTRUCTION );

        command( PCD8544_SETVOP | val);

        command(PCD8544_FUNCTIONSET);

    }

    void Adafruit_PCD8544::display(void) {

        uint8_t col, maxcol, p;

        for(p = 0; p < 6; p++) {

#ifdef enablePartialUpdate

            // check if this page is part of update

            if ( yUpdateMin >= ((p+1)*8) ) {

                continue; // nope, skip it!
            }
#endif
        }
    }
}
```

```
    }

    if (yUpdateMax < p*8) {

        break;

    }

#endif

    command(PCD8544_SETYADDR | p);

#ifdef enablePartialUpdate

    col = xUpdateMin;

    maxcol = xUpdateMax;

#else

    // start at the beginning of the row

    col = 0;

    maxcol = LCDWIDTH-1;

#endif

    command(PCD8544_SETXADDR | col);

    digitalWrite(_dc, HIGH);

    if (_cs > 0)

        digitalWrite(_cs, LOW);

    for(; col <= maxcol; col++) {

        spiWrite(pcd8544_buffer[(LCDWIDTH*p)+col]);

    }

    if (_cs > 0)

        digitalWrite(_cs, HIGH);

}

command(PCD8544_SETYADDR ); // no idea why this is necessary but it is to finish
the last byte?

#ifdef enablePartialUpdate

xUpdateMin = LCDWIDTH - 1;
```

```
xUpdateMax = 0;

yUpdateMin = LCDHEIGHT-1;

yUpdateMax = 0;

#endif

}

// clear everything

void Adafruit_PCD8544::clearDisplay(void) {

    memset(pcd8544_buffer, 0, LCDWIDTH*LCDHEIGHT/8);

    updateBoundingBox(0, 0, LCDWIDTH-1, LCDHEIGHT-1);

    cursor_y = cursor_x = 0;

}

/*

// this doesnt touch the buffer, just clears the display RAM - might be handy

void Adafruit_PCD8544::clearDisplay(void) {

    uint8_t p, c;

    for(p = 0; p < 8; p++) {

        st7565_command(CMD_SET_PAGE | p);

        for(c = 0; c < 129; c++) {

            //uart_putw_dec(c);

            //uart_putchar(' ');

            st7565_command(CMD_SET_COLUMN_LOWER | (c & 0xf));

            st7565_command(CMD_SET_COLUMN_UPPER | ((c >> 4) & 0xf));

            st7565_data(0x0);

        }

    }

}
```

```
}  
*/
```

<http://playground.arduino.cc/Code/PCD8544>

מהאתר

```
#define PIN_SCE 7  
#define PIN_RESET 6  
#define PIN_DC 5  
#define PIN_SDIN 4  
#define PIN_SCLK 3  
  
#define LCD_C LOW  
#define LCD_D HIGH  
  
#define LCD_X 84  
#define LCD_Y 48  
  
static const byte ASCII[][5] =  
{  
  {0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00} // 20  
  ,{0x00, 0x00, 0x5f, 0x00, 0x00} // 21 !  
  ,{0x00, 0x07, 0x00, 0x07, 0x00} // 22 "  
  ,{0x14, 0x7f, 0x14, 0x7f, 0x14} // 23 #  
  ,{0x24, 0x2a, 0x7f, 0x2a, 0x12} // 24 $  
  ,{0x23, 0x13, 0x08, 0x64, 0x62} // 25 %  
  ,{0x36, 0x49, 0x55, 0x22, 0x50} // 26 &  
  ,{0x00, 0x05, 0x03, 0x00, 0x00} // 27 '  
  ,{0x00, 0x1c, 0x22, 0x41, 0x00} // 28 (  
  ,{0x00, 0x41, 0x22, 0x1c, 0x00} // 29 )  
  ,{0x14, 0x08, 0x3e, 0x08, 0x14} // 2a *  
  ,{0x08, 0x08, 0x3e, 0x08, 0x08} // 2b +  
  ,{0x00, 0x50, 0x30, 0x00, 0x00} // 2c ,  
  ,{0x08, 0x08, 0x08, 0x08, 0x08} // 2d -
```

,{0x00, 0x60, 0x60, 0x00, 0x00} // 2e .
,{0x20, 0x10, 0x08, 0x04, 0x02} // 2f /
,{0x3e, 0x51, 0x49, 0x45, 0x3e} // 30 0
,{0x00, 0x42, 0x7f, 0x40, 0x00} // 31 1
,{0x42, 0x61, 0x51, 0x49, 0x46} // 32 2
,{0x21, 0x41, 0x45, 0x4b, 0x31} // 33 3
,{0x18, 0x14, 0x12, 0x7f, 0x10} // 34 4
,{0x27, 0x45, 0x45, 0x45, 0x39} // 35 5
,{0x3c, 0x4a, 0x49, 0x49, 0x30} // 36 6
,{0x01, 0x71, 0x09, 0x05, 0x03} // 37 7
,{0x36, 0x49, 0x49, 0x49, 0x36} // 38 8
,{0x06, 0x49, 0x49, 0x29, 0x1e} // 39 9
,{0x00, 0x36, 0x36, 0x00, 0x00} // 3a :
,{0x00, 0x56, 0x36, 0x00, 0x00} // 3b ;
,{0x08, 0x14, 0x22, 0x41, 0x00} // 3c <
,{0x14, 0x14, 0x14, 0x14, 0x14} // 3d =
,{0x00, 0x41, 0x22, 0x14, 0x08} // 3e >
,{0x02, 0x01, 0x51, 0x09, 0x06} // 3f ?
,{0x32, 0x49, 0x79, 0x41, 0x3e} // 40 @
,{0x7e, 0x11, 0x11, 0x11, 0x7e} // 41 A
,{0x7f, 0x49, 0x49, 0x49, 0x36} // 42 B
,{0x3e, 0x41, 0x41, 0x41, 0x22} // 43 C
,{0x7f, 0x41, 0x41, 0x22, 0x1c} // 44 D
,{0x7f, 0x49, 0x49, 0x49, 0x41} // 45 E
,{0x7f, 0x09, 0x09, 0x09, 0x01} // 46 F
,{0x3e, 0x41, 0x49, 0x49, 0x7a} // 47 G
,{0x7f, 0x08, 0x08, 0x08, 0x7f} // 48 H
,{0x00, 0x41, 0x7f, 0x41, 0x00} // 49 I
,{0x20, 0x40, 0x41, 0x3f, 0x01} // 4a J
,{0x7f, 0x08, 0x14, 0x22, 0x41} // 4b K
,{0x7f, 0x40, 0x40, 0x40, 0x40} // 4c L
,{0x7f, 0x02, 0x0c, 0x02, 0x7f} // 4d M
,{0x7f, 0x04, 0x08, 0x10, 0x7f} // 4e N
,{0x3e, 0x41, 0x41, 0x41, 0x3e} // 4f O
,{0x7f, 0x09, 0x09, 0x09, 0x06} // 50 P
,{0x3e, 0x41, 0x51, 0x21, 0x5e} // 51 Q
,{0x7f, 0x09, 0x19, 0x29, 0x46} // 52 R
,{0x46, 0x49, 0x49, 0x49, 0x31} // 53 S
,{0x01, 0x01, 0x7f, 0x01, 0x01} // 54 T
,{0x3f, 0x40, 0x40, 0x40, 0x3f} // 55 U
,{0x1f, 0x20, 0x40, 0x20, 0x1f} // 56 V
,{0x3f, 0x40, 0x38, 0x40, 0x3f} // 57 W
,{0x63, 0x14, 0x08, 0x14, 0x63} // 58 X
,{0x07, 0x08, 0x70, 0x08, 0x07} // 59 Y
,{0x61, 0x51, 0x49, 0x45, 0x43} // 5a Z
,{0x00, 0x7f, 0x41, 0x41, 0x00} // 5b [
,{0x02, 0x04, 0x08, 0x10, 0x20} // 5c ¥
,{0x00, 0x41, 0x41, 0x7f, 0x00} // 5d]
,{0x04, 0x02, 0x01, 0x02, 0x04} // 5e ^
,{0x40, 0x40, 0x40, 0x40, 0x40} // 5f _
,{0x00, 0x01, 0x02, 0x04, 0x00} // 60 `
,{0x20, 0x54, 0x54, 0x54, 0x78} // 61 a
,{0x7f, 0x48, 0x44, 0x44, 0x38} // 62 b
,{0x38, 0x44, 0x44, 0x44, 0x20} // 63 c
,{0x38, 0x44, 0x44, 0x48, 0x7f} // 64 d
,{0x38, 0x54, 0x54, 0x54, 0x18} // 65 e
,{0x08, 0x7e, 0x09, 0x01, 0x02} // 66 f
,{0x0c, 0x52, 0x52, 0x52, 0x3e} // 67 g
,{0x7f, 0x08, 0x04, 0x04, 0x78} // 68 h
,{0x00, 0x44, 0x7d, 0x40, 0x00} // 69 i

```
,{0x20, 0x40, 0x44, 0x3d, 0x00} // 6a j
,{0x7f, 0x10, 0x28, 0x44, 0x00} // 6b k
,{0x00, 0x41, 0x7f, 0x40, 0x00} // 6c l
,{0x7c, 0x04, 0x18, 0x04, 0x78} // 6d m
,{0x7c, 0x08, 0x04, 0x04, 0x78} // 6e n
,{0x38, 0x44, 0x44, 0x44, 0x38} // 6f o
,{0x7c, 0x14, 0x14, 0x14, 0x08} // 70 p
,{0x08, 0x14, 0x14, 0x18, 0x7c} // 71 q
,{0x7c, 0x08, 0x04, 0x04, 0x08} // 72 r
,{0x48, 0x54, 0x54, 0x54, 0x20} // 73 s
,{0x04, 0x3f, 0x44, 0x40, 0x20} // 74 t
,{0x3c, 0x40, 0x40, 0x20, 0x7c} // 75 u
,{0x1c, 0x20, 0x40, 0x20, 0x1c} // 76 v
,{0x3c, 0x40, 0x30, 0x40, 0x3c} // 77 w
,{0x44, 0x28, 0x10, 0x28, 0x44} // 78 x
,{0x0c, 0x50, 0x50, 0x50, 0x3c} // 79 y
,{0x44, 0x64, 0x54, 0x4c, 0x44} // 7a z
,{0x00, 0x08, 0x36, 0x41, 0x00} // 7b {
,{0x00, 0x00, 0x7f, 0x00, 0x00} // 7c |
,{0x00, 0x41, 0x36, 0x08, 0x00} // 7d }
,{0x10, 0x08, 0x08, 0x10, 0x08} // 7e ←
,{0x78, 0x46, 0x41, 0x46, 0x78} // 7f →
};

void LcdCharacter(char character)
{
    LcdWrite(LCD_D, 0x00);
    for (int index = 0; index < 5; index++)
    {
        LcdWrite(LCD_D, ASCII[character - 0x20][index]);
    }
    LcdWrite(LCD_D, 0x00);
}

void LcdClear(void)
{
    for (int index = 0; index < LCD_X * LCD_Y / 8; index++)
    {
        LcdWrite(LCD_D, 0x00);
    }
}

void LcdInitialise(void)
{
    pinMode(PIN_SCE, OUTPUT);
    pinMode(PIN_RESET, OUTPUT);
    pinMode(PIN_DC, OUTPUT);
    pinMode(PIN_SDIN, OUTPUT);
    pinMode(PIN_SCLK, OUTPUT);
    digitalWrite(PIN_RESET, LOW);
    digitalWrite(PIN_RESET, HIGH);
    LcdWrite(LCD_C, 0x21 ); // LCD Extended Commands.
    LcdWrite(LCD_C, 0xB1 ); // Set LCD Vop (Contrast).
    LcdWrite(LCD_C, 0x04 ); // Set Temp coefficient. //0x04
    LcdWrite(LCD_C, 0x14 ); // LCD bias mode 1:48. //0x13
    LcdWrite(LCD_C, 0x20 ); // LCD Basic Commands
    LcdWrite(LCD_C, 0x0C ); // LCD in normal mode.
}

void LcdString(char *characters)
```

```
{
  while (*characters)
  {
    LcdCharacter(*characters++);
  }
}

void LcdWrite(byte dc, byte data)
{
  digitalWrite(PIN_DC, dc);
  digitalWrite(PIN_SCE, LOW);
  shiftOut(PIN_SDIN, PIN_SCLK, MSBFIRST, data);
  digitalWrite(PIN_SCE, HIGH);
}

void setup(void)
{
  LcdInitialise();
  LcdClear();
  LcdString("Hello World!");
}

void loop(void)
{
}
```

A simple modified example of interfacing with the Nokia 3310 LCD that will print characters at an XY position on LCD and also will draw lines on LCD.

```
/*
This Code has extra features
including a XY positioning function on Display
and a Line Draw function on Nokia 3310 LCD
It is modded from the original
http://playground.arduino.cc/Code/PCD8544
*/
// Mods by Jim Park
// jim(^dOt^)buzz(^aT^)gmail(^dOt^)com
// hope it works for you
#define PIN_SCE 7 // LCD CS .... Pin 3
#define PIN_RESET 6 // LCD RST .... Pin 1
#define PIN_DC 5 // LCD Dat/Com. Pin 5
#define PIN_SDIN 4 // LCD SPIDat . Pin 6
#define PIN_SCLK 3 // LCD SPIClk . Pin 4
// LCD Gnd .... Pin 2
// LCD Vcc .... Pin 8
// LCD Vlcd ... Pin 7

#define LCD_C LOW
#define LCD_D HIGH

#define LCD_X 84
#define LCD_Y 48
#define LCD_CMD 0

int a = 0;
```



```
static const byte ASCII[][5] =
{
  {0x00, 0x00, 0x00, 0x00, 0x00} // 20
  ,{0x00, 0x00, 0x5f, 0x00, 0x00} // 21 !
  ,{0x00, 0x07, 0x00, 0x07, 0x00} // 22 "
  ,{0x14, 0x7f, 0x14, 0x7f, 0x14} // 23 #
  ,{0x24, 0x2a, 0x7f, 0x2a, 0x12} // 24 $
  ,{0x23, 0x13, 0x08, 0x64, 0x62} // 25 %
  ,{0x36, 0x49, 0x55, 0x22, 0x50} // 26 &
  ,{0x00, 0x05, 0x03, 0x00, 0x00} // 27 '
  ,{0x00, 0x1c, 0x22, 0x41, 0x00} // 28 (
  ,{0x00, 0x41, 0x22, 0x1c, 0x00} // 29 )
  ,{0x14, 0x08, 0x3e, 0x08, 0x14} // 2a *
  ,{0x08, 0x08, 0x3e, 0x08, 0x08} // 2b +
  ,{0x00, 0x50, 0x30, 0x00, 0x00} // 2c ,
  ,{0x08, 0x08, 0x08, 0x08, 0x08} // 2d -
  ,{0x00, 0x60, 0x60, 0x00, 0x00} // 2e .
  ,{0x20, 0x10, 0x08, 0x04, 0x02} // 2f /
  ,{0x3e, 0x51, 0x49, 0x45, 0x3e} // 30 0
  ,{0x00, 0x42, 0x7f, 0x40, 0x00} // 31 1
  ,{0x42, 0x61, 0x51, 0x49, 0x46} // 32 2
  ,{0x21, 0x41, 0x45, 0x4b, 0x31} // 33 3
  ,{0x18, 0x14, 0x12, 0x7f, 0x10} // 34 4
  ,{0x27, 0x45, 0x45, 0x45, 0x39} // 35 5
  ,{0x3c, 0x4a, 0x49, 0x49, 0x30} // 36 6
  ,{0x01, 0x71, 0x09, 0x05, 0x03} // 37 7
  ,{0x36, 0x49, 0x49, 0x49, 0x36} // 38 8
  ,{0x06, 0x49, 0x49, 0x29, 0x1e} // 39 9
  ,{0x00, 0x36, 0x36, 0x00, 0x00} // 3a :
  ,{0x00, 0x56, 0x36, 0x00, 0x00} // 3b ;
  ,{0x08, 0x14, 0x22, 0x41, 0x00} // 3c <
  ,{0x14, 0x14, 0x14, 0x14, 0x14} // 3d =
  ,{0x00, 0x41, 0x22, 0x14, 0x08} // 3e >
  ,{0x02, 0x01, 0x51, 0x09, 0x06} // 3f ?
  ,{0x32, 0x49, 0x79, 0x41, 0x3e} // 40 @
  ,{0x7e, 0x11, 0x11, 0x11, 0x7e} // 41 A
  ,{0x7f, 0x49, 0x49, 0x49, 0x36} // 42 B
  ,{0x3e, 0x41, 0x41, 0x41, 0x22} // 43 C
  ,{0x7f, 0x41, 0x41, 0x22, 0x1c} // 44 D
  ,{0x7f, 0x49, 0x49, 0x49, 0x41} // 45 E
  ,{0x7f, 0x09, 0x09, 0x09, 0x01} // 46 F
  ,{0x3e, 0x41, 0x49, 0x49, 0x7a} // 47 G
  ,{0x7f, 0x08, 0x08, 0x08, 0x7f} // 48 H
  ,{0x00, 0x41, 0x7f, 0x41, 0x00} // 49 I
  ,{0x20, 0x40, 0x41, 0x3f, 0x01} // 4a J
  ,{0x7f, 0x08, 0x14, 0x22, 0x41} // 4b K
  ,{0x7f, 0x40, 0x40, 0x40, 0x40} // 4c L
  ,{0x7f, 0x02, 0x0c, 0x02, 0x7f} // 4d M
  ,{0x7f, 0x04, 0x08, 0x10, 0x7f} // 4e N
  ,{0x3e, 0x41, 0x41, 0x41, 0x3e} // 4f O
  ,{0x7f, 0x09, 0x09, 0x09, 0x06} // 50 P
  ,{0x3e, 0x41, 0x51, 0x21, 0x5e} // 51 Q
  ,{0x7f, 0x09, 0x19, 0x29, 0x46} // 52 R
  ,{0x46, 0x49, 0x49, 0x49, 0x31} // 53 S
  ,{0x01, 0x01, 0x7f, 0x01, 0x01} // 54 T
  ,{0x3f, 0x40, 0x40, 0x40, 0x3f} // 55 U
  ,{0x1f, 0x20, 0x40, 0x20, 0x1f} // 56 V
  ,{0x3f, 0x40, 0x38, 0x40, 0x3f} // 57 W
  ,{0x63, 0x14, 0x08, 0x14, 0x63} // 58 X
```

```
,{0x07, 0x08, 0x70, 0x08, 0x07} // 59 Y
,{0x61, 0x51, 0x49, 0x45, 0x43} // 5a Z
,{0x00, 0x7f, 0x41, 0x41, 0x00} // 5b [
,{0x02, 0x04, 0x08, 0x10, 0x20} // 5c ¥
,{0x00, 0x41, 0x41, 0x7f, 0x00} // 5d ]
,{0x04, 0x02, 0x01, 0x02, 0x04} // 5e ^
,{0x40, 0x40, 0x40, 0x40, 0x40} // 5f _
,{0x00, 0x01, 0x02, 0x04, 0x00} // 60 `
,{0x20, 0x54, 0x54, 0x54, 0x78} // 61 a
,{0x7f, 0x48, 0x44, 0x44, 0x38} // 62 b
,{0x38, 0x44, 0x44, 0x44, 0x20} // 63 c
,{0x38, 0x44, 0x44, 0x48, 0x7f} // 64 d
,{0x38, 0x54, 0x54, 0x54, 0x18} // 65 e
,{0x08, 0x7e, 0x09, 0x01, 0x02} // 66 f
,{0x0c, 0x52, 0x52, 0x52, 0x3e} // 67 g
,{0x7f, 0x08, 0x04, 0x04, 0x78} // 68 h
,{0x00, 0x44, 0x7d, 0x40, 0x00} // 69 i
,{0x20, 0x40, 0x44, 0x3d, 0x00} // 6a j
,{0x7f, 0x10, 0x28, 0x44, 0x00} // 6b k
,{0x00, 0x41, 0x7f, 0x40, 0x00} // 6c l
,{0x7c, 0x04, 0x18, 0x04, 0x78} // 6d m
,{0x7c, 0x08, 0x04, 0x04, 0x78} // 6e n
,{0x38, 0x44, 0x44, 0x44, 0x38} // 6f o
,{0x7c, 0x14, 0x14, 0x14, 0x08} // 70 p
,{0x08, 0x14, 0x14, 0x18, 0x7c} // 71 q
,{0x7c, 0x08, 0x04, 0x04, 0x08} // 72 r
,{0x48, 0x54, 0x54, 0x54, 0x20} // 73 s
,{0x04, 0x3f, 0x44, 0x40, 0x20} // 74 t
,{0x3c, 0x40, 0x40, 0x20, 0x7c} // 75 u
,{0x1c, 0x20, 0x40, 0x20, 0x1c} // 76 v
,{0x3c, 0x40, 0x30, 0x40, 0x3c} // 77 w
,{0x44, 0x28, 0x10, 0x28, 0x44} // 78 x
,{0x0c, 0x50, 0x50, 0x50, 0x3c} // 79 y
,{0x44, 0x64, 0x54, 0x4c, 0x44} // 7a z
,{0x00, 0x08, 0x36, 0x41, 0x00} // 7b {
,{0x00, 0x00, 0x7f, 0x00, 0x00} // 7c |
,{0x00, 0x41, 0x36, 0x08, 0x00} // 7d }
,{0x10, 0x08, 0x08, 0x10, 0x08} // 7e ←
,{0x00, 0x06, 0x09, 0x09, 0x06} // 7f →
};
```

```
void LcdCharacter(char character)
{
    LcdWrite(LCD_D, 0x00);
    for (int index = 0; index < 5; index++)
    {
        LcdWrite(LCD_D, ASCII[character - 0x20][index]);
    }
    LcdWrite(LCD_D, 0x00);
}
```

```
void LcdClear(void)
{
    for (int index = 0; index < LCD_X * LCD_Y / 8; index++)
    {
        LcdWrite(LCD_D, 0x00);
    }
}
```

```
}

void LcdInitialise(void)
{
  pinMode(PIN_SCE, OUTPUT);
  pinMode(PIN_RESET, OUTPUT);
  pinMode(PIN_DC, OUTPUT);
  pinMode(PIN_SDIN, OUTPUT);
  pinMode(PIN_SCLK, OUTPUT);

  digitalWrite(PIN_RESET, LOW);
  // delay(1);
  digitalWrite(PIN_RESET, HIGH);

  LcdWrite( LCD_CMD, 0x21 ); // LCD Extended Commands.
  LcdWrite( LCD_CMD, 0xBf ); // Set LCD Vop (Contrast). //B1
  LcdWrite( LCD_CMD, 0x04 ); // Set Temp coefficient. //0x04
  LcdWrite( LCD_CMD, 0x14 ); // LCD bias mode 1:48. //0x13
  LcdWrite( LCD_CMD, 0x0C ); // LCD in normal mode. 0x0d for inverse
  LcdWrite(LCD_C, 0x20);
  LcdWrite(LCD_C, 0x0C);
}

void LcdString(char *characters)
{
  while (*characters)
  {
    LcdCharacter(*characters++);
  }
}

void LcdWrite(byte dc, byte data)
{
  digitalWrite(PIN_DC, dc);
  digitalWrite(PIN_SCE, LOW);
  shiftOut(PIN_SDIN, PIN_SCLK, MSBFIRST, data);
  digitalWrite(PIN_SCE, HIGH);
}

// gotoXY routine to position cursor
// x - range: 0 to 84
// y - range: 0 to 5

void gotoXY(int x, int y)
{
  LcdWrite( 0, 0x80 | x); // Column.
  LcdWrite( 0, 0x40 | y); // Row.
}

void drawLine(void)
{
  unsigned char j;
  for(j=0; j<84; j++) // top
  {
    gotoXY (j,0);
    LcdWrite (1,0x01);
  }
}
```

```
for(j=0; j<84; j++) //Bottom
    {
        gotoXY (j,5);
        LcdWrite (1,0x80);
    }

for(j=0; j<6; j++) // Right
    {
        gotoXY (83,j);
        LcdWrite (1,0xff);
    }

    for(j=0; j<6; j++) // Left
        {
            gotoXY (0,j);
            LcdWrite (1,0xff);
        }
}

void setup(void)
{
    LcdInitialise();
    LcdClear();
}

void loop(void)
{
    // Display some simple character animation
    //
    int a,b;
    char Str[15];
    // Draw a Box
    for(b=1000; b>0; b--){
        drawLine();
        for(a=0; a<=5 ; a++){
            gotoXY(4,1);
            // Put text in Box
            LcdString ("TestDisplay");
            gotoXY(24,3);
            LcdCharacter('H');
            LcdCharacter('E');
            LcdCharacter('L');
            LcdCharacter('L');
            LcdCharacter('O');
            LcdCharacter(' ');
            LcdCharacter('=');
            // Draw + at this position
            gotoXY(10,3);
            LcdCharacter('=');
            delay(500);
            gotoXY(24,3);
            LcdCharacter('h');
            LcdCharacter('e');
            LcdCharacter('l');
            LcdCharacter('l');
            LcdCharacter('o');
            LcdCharacter(' ');
        }
    }
```

```
LcdCharacter('-');  
// Draw - at this position  
gotoXY(10,3);  
LcdCharacter('-');  
delay(500);  
}  
}  
}
```

Another example which takes a bitmap via the serial port.

```
#define SER_BAUD 9600  
  
#define PIN_SCE 7  
#define PIN_RESET 6  
#define PIN_DC 5  
#define PIN_SDIN 4  
#define PIN_SCLK 3  
  
#define LCD_C LOW  
#define LCD_D HIGH  
  
void LcdClear(void)  
{  
  for (int index = 0; index < 84 * 48 / 8; index++)  
  {  
    LcdWrite(LCD_D, 0x00);  
  }  
}  
  
void LcdInitialise(void)  
{  
  pinMode(PIN_SCE, OUTPUT);  
  pinMode(PIN_RESET, OUTPUT);  
  pinMode(PIN_DC, OUTPUT);  
  pinMode(PIN_SDIN, OUTPUT);  
  pinMode(PIN_SCLK, OUTPUT);  
  digitalWrite(PIN_RESET, LOW);  
  digitalWrite(PIN_RESET, HIGH);  
  LcdWrite(LCD_C, 0x22);  
  LcdWrite(LCD_C, 0x0C);  
  LcdClear();  
}  
  
void LcdWrite(byte dc, byte data)  
{  
  digitalWrite(PIN_DC, dc);  
  digitalWrite(PIN_SCE, LOW);  
  shiftOut(PIN_SDIN, PIN_SCLK, MSBFIRST, data);  
  digitalWrite(PIN_SCE, HIGH);  
}  
  
void SerialInitialise(void) {  
  Serial.begin(SER_BAUD);  
}  
  
void SerialRead(void) {  
  if (Serial.available())
```

```
{
  while (Serial.available())
  {
    LcdWrite(LCD_D, Serial.read());
  }
}

void setup(void)
{
  LcdInitialise();
  SerialInitialise();
}

void loop(void)
{
  SerialRead();
}
```

And here's some sample VB.NET code to send bitmaps (loaded from file and generated on the fly) to the Arduino's serial port.

```
Serial_Write(New Bitmap("84x48.bmp"))
Serial_Write(Format(Now(), "HHmm"))
```

```
Private Sub Serial_Write(ByVal theString As String)
  Dim theBitmap As Bitmap = New Bitmap(84, 48)
  Dim theFont As Font = New Font("Courier", "24", FontStyle.Bold, GraphicsUnit.Pixel)
  Dim theGraphics As Graphics = Graphics.FromImage(theBitmap)
  theGraphics.TextRenderingHint = Drawing.Text.TextRenderingHint.ClearTypeGridFit
  theGraphics.FillRectangle(Brushes.White, 0, 0, theBitmap.Width, theBitmap.Height)
  theGraphics.DrawString(theString, theFont, Brushes.Black, ((theBitmap.Width -
theGraphics.MeasureString(theString, theFont).Width) / 2), ((theBitmap.Height -
theGraphics.MeasureString(theString, theFont).Height) / 2))
  Serial_Write(theBitmap)
End Sub
```

```
Private Sub Serial_Write(ByVal theBitMap As Bitmap)
  Dim theByteArray() As Byte = New Byte() {}
  For theWidth As Integer = 0 To 83
    For theHeight As Integer = 0 To 5
      ReDim Preserve theByteArray(theByteArray.GetUpperBound(0) + 1)
      For theBit As Integer = 0 To 7
        If theBitMap.GetPixel(theWidth, (theHeight * 8) + theBit).R Then
          theByteArray(theByteArray.GetUpperBound(0)) =
theByteArray(theByteArray.GetUpperBound(0)) And Not (2 ^ theBit)
        Else
          theByteArray(theByteArray.GetUpperBound(0)) =
theByteArray(theByteArray.GetUpperBound(0)) Or (2 ^ theBit)
        End If
      Next
    Next
  Next
  Next
  SerialPort.Open()
  SerialPort.Write(theByteArray, 0, theByteArray.Length)
  SerialPort.Close()
End Sub
```

Here is a Java version similar to the VB.net code above except that output goes to standard out (allows copy/paste of hex values into your sketch)

```
import java.awt.image.BufferedImage;
import java.io.File;

import javax.imageio.ImageIO;

public class BitmapToLCD {
    public static final int WIDTH = 84;
    public static final int HEIGHT = 48;

    public static void main(String[] args) {
        File f = new File(args[0]);

        try {
            // Read from a file
            BufferedImage image = ImageIO.read(f);

            // Get all the pixels
            int w = image.getWidth(null);
            int h = image.getHeight(null);
            int[] rgbs = new int[w*h];
            image.getRGB(0, 0, w, h, rgbs, 0, w);

            //iterate through each pixel (and reduce to binary)
            int row = 0;
            int col = 0;
            int bit = 0;
            byte[][] ba = new byte[HEIGHT/8][WIDTH];
            for (int i = 0; i < rgbs.length; i++){
                byte val = (byte)(rgbs[i] & 0x01);
                //invert the value
                val = (byte) (val == 1 ? 0:1);
                ba[row][col] |= val << bit;

                //next column
                col++;

                //next bit
                if (col >=WIDTH) {
                    col = 0;
                    bit++;
                }

                //next data row
                if (bit >=8){
                    bit = 0;
                    for (int x= 0; x < WIDTH; x++){
                        String s = Integer.toHexString((byte)ba[row][x]);
                        //Do some formatting
                        if (s.length() > 2) {
                            s = s.substring(s.length() - 2);
                        }
                        while (s.length() < 2){
                            s = "0" + s;
                        }
                    }
                }
            }
        }
    }
}
```

```
        }  
        System.out.print( "0x" + s + ",");  
    }  
    System.out.println("");  
    row++;  
}  
}  
} catch (Exception e) {  
    e.printStackTrace();  
}  
}  
}
```